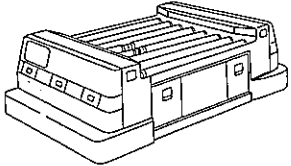
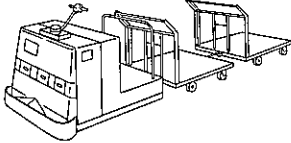
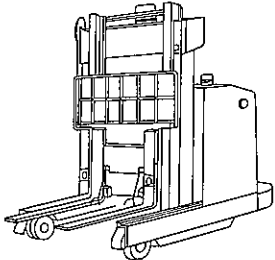


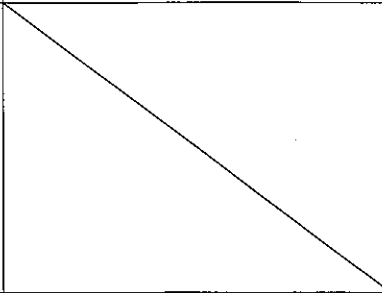
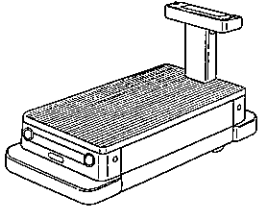
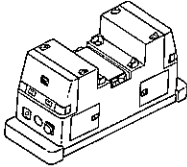
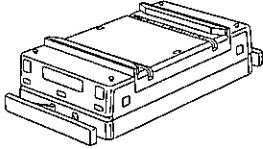
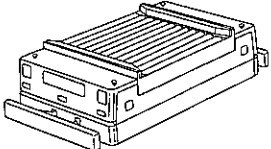
無人搬送車の種類

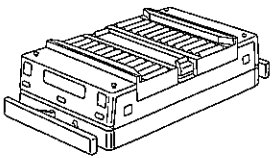
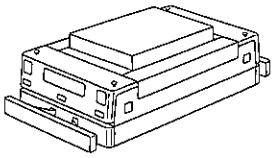
(日本工業規格 JIS D6801 「無人搬送車システム—用語」 より抜粋)

(1) 一般的分類

名称	定義	
無人搬送車	本体に人手又は自動で荷物を積み込み、指示された場所まで自動走行し、人手又は自動で荷卸しをする無軌道車両	
無人けん引車	人手又は自動で荷物の積み込み荷卸しをする台車をけん引して、指示された場所まで自動走行する無軌道車両	
無人フォークリフト	荷物移載用のフォークなどを上下させるマストを備え、フォークなどに荷物を自動移載し指示された場所まで自動走行し、自動荷役作業をする無軌道車両	

(2) 移載方式の分類

名称	定義	図
自動移載式	人手を介することなく地上側移載装置と自動的に移載動作を行う方式。チェーンコンベヤ式、ローラコンベヤ式、プッシュプル式、リフトアップ式などがある。	
手動移載式	人手によって直接移載する方法	
スライドフォーク式	スライドフォークによって行う自動移載方式	
チェーンコンベヤ式	チェーンコンベヤによって行う自動移載方式	
ローラコンベヤ式	駆動ローラコンベヤによって行う自動移載方式	

プッシュプル式	プッシュプルアームによって行う自動移載方式	
リフトアップ式	リフティング装置の昇降によって行う自動移載方式	

(3) 誘導方式の分類

- ①固定経路式：連続して誘導路に誘導体を設置することによって誘導する方式
- ②半固定経路式：連続することなく断続して誘導路に誘導体を設置することで誘導する方式
- ③自律走行式：誘導体を使わずに車両自身が誘導路を判断して走行する方式
- ④地上援助式：誘導体に頼らず、地上側に設置された誘導装置の指示にしたがって走行する方式
- ⑤ガイド式：連続または断続した誘導体を設置することによって誘導する方式
- ⑥ガイドレス式：誘導体を設置せずに誘導する方式
- ⑦アクティブ式：誘導体が発生する誘導信号を車両に認識させることによって誘導する方式
- ⑧パッシブ式：誘導体を車両自身に判断させることによって誘導する方式
- ⑨電磁誘導式：床内又は床上に設置された誘導路に電線を通じ、発生する磁界を探知して誘導する方式
- ⑩光学誘導式：床上に設置された誘導テープなどを光学的に検知して誘導する方式
- ⑪磁気誘導式：床内又は床上に設置された発磁体を磁気センサで検知して誘導する方式

⑫磁性体式：床内又は床上に設置された磁性体を磁性体センサで検知して誘導する方式

⑬床面はり付式：誘導体を床表面にはり付ける方式

⑭床埋込式：誘導体を床の中に埋め込む方式